

SASSO 60 sensor sense

trimless

048-2693127 048-2696117



| | |
|-----------------|--|
| Projet / Type | |
| Notes | |
| Quantité / Date | |



Général

| |
|------------------------------------|
| Plafond , Encastré |
| rotation 360° |
| blanc , RAL 9016 ¹ |
| Set de montage blanc signalisation |
| avant IP40 , arrière IP20 |

Electrique

| |
|--------------|
| 220-240 V |
| CP2 |
| 1 DALI Addr. |

Physique

| |
|----------------|
| sans bord |
| diamètre 73 mm |
| hauteur 40 mm |
| 0.19 kg |

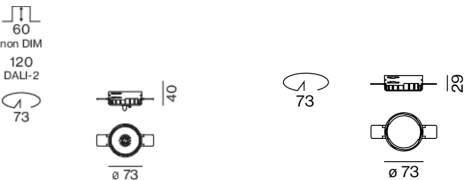
Découpe

| |
|------------------------------------|
| diamètre 73 mm |
| profondeur de l'encastrement 60 mm |

Insert de capteur rond ; SENSE (capteur de luminosité, de présence, de température, d'humidité ambiante, de qualité de l'air et de volume sonore) ; surface laquée en blanc ; rotatif à 360° ; montage sans outil avec set de montage ; boîtier à encastrer rond ; pour encastrement sans bord en plafond en placoplâtre ; convient aux épaisseurs de plafond de 12,5/15/25 mm ; indice de protection en bas IP40 (en haut IP20) ; CP2 ; 220-240 V ; commande via DALI-2 ;

¹ Code RAL

Dessin de fabrication



Notice de montage





SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Quickinfo

SUPPLY VOLTAGE

48 V

DALI supplied (9.5–22.5V)

POWER CONSUMPTION

7.8 mA

POWER CONSUMPTION DALI

< 2 mA

MOUNTING HEIGHT

up to 5 m

STANDARD

MOUNTING HEIGHT

3 m

RECOMMENDED

APPLICATION TEMPERATURE

0–40 °C

RECOMMENDED

STORAGE TEMPERATURE

25 °C

PROTECTION TYPE

IP 20

DIMENSIONS

Ø 63 mm

H 37 mm

INSTALLATION DEPTH

65 mm



Room concepts / luminaires that have been equipped with the **SASSO 60 sensor sense** enable optimal lighting by adapting to daylight and room activity, while also providing additional data on the condition of your lighting, the use of space in your rooms, and data on measured variables that influence human well-being. These variables include, for example, temperature, sound pressure, air humidity, and air quality. The brightness sensor allows adjustment of the light intensity to the ambient brightness. This saves energy and creates a dynamic, natural lighting atmosphere. As soon as a room is vacated, the presence sensor relays this information.

Areas of application

- workplaces
- meeting rooms
- reception areas
- corridors

Planning comment

The **SASSO 60 sensor sense** was developed according to the DALI-2 standards EN 62386-101 Ed.2 and EN 62386-103. The brightness sensor is implemented according to DALI Part 304, and the presence sensor according to DALI Part 303. A DALI Application Controller is required to use these sensors. The ambient sensor data is read out via memory bank 2 (detailed information on the following page).

Instance number

Comment

| | |
|---|---------------------------------|
| 0 | Presence sensor DALI Part 303 |
| 1 | Brightness sensor DALI Part 304 |

Drawing





SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Status LED

The status LED flashes green (10 seconds) when the "Identify" command is sent via DALI. This makes it easier to find and assign the sensor in the system.

Brightness sensor specification

| | |
|---|--------------------------|
| Measuring range | 10–530 lx at sensor head |
| Measuring range: reference measurement area | 15–2500 lx* |

*depending on mounting height, surface finish, and surface colour

Presence sensor specification

Precondition for detection

Presence detection is based on a passive infrared sensor (PIR sensor). Detection of a moving object is possible under the following conditions:

- object moving at least 1 m/s
- temperature difference to the ambient temperature of at least 4 °C
- object size of at least 700 × 250 mm

| | |
|---------------------------------|------------|
| Detection range | up to 5 m |
| Standard mounting height | 3 m |
| Angle of detection (cone angle) | 110 × 110° |

Detection range at 3 m



Ambient sensors specification

General

| | |
|-----------------------------|----------------------------|
| Calibration | automatic self-calibration |
| Sensor data update interval | 5 s |

Temperature

| | |
|-----------------|----------------|
| Measuring range | -10 °C – 60 °C |
| Accuracy | ± 0,8 °C |
| Repeatability | ± 0,1 °C |



SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Relative humidity

| | |
|-----------------|--------------|
| Measuring range | 0 – 100 % RH |
| Accuracy | ± 6 % RH |
| Repeatability | ± 0,4 % RH |

CO₂

| | |
|-----------------|----------------------------------|
| Measuring range | 400 – 2.000 ppm |
| Accuracy | ± 50 ppm + 5 % of measured value |
| Repeatability | ± 10 ppm |

Sound pressure level

| | |
|-----------------|------------|
| Measuring range | 40 – 90 dB |
| Accuracy | ± 3 dB |

The C-weighted average sound energy is measured over a time interval of five seconds LC_{eq}(5s) and one hour LC_{eq}(1h).

The ambient sensor data is stored in memory bank 2. The following positions are used for the different measured values:

| Measured variable | DTR1 | DTR0 |
|---|------|------|
| CO ₂ MSB [hex] | 0x2 | 0x3 |
| CO ₂ LSB [hex] | 0x2 | 0x4 |
| Example: CO ₂ MSB = 0x02 [hex]; LSB = 0xBD [hex] -> CO ₂ = 02BD [hex] = 701 ppm [dec] | | |
| Temp. int [hex] | 0x2 | 0x5 |
| Temp. frac [hex] | 0x2 | 0x6 |
| Example: Temp. int = 0x16 [hex]; Temp. frac = 0x4 [hex] -> Temperature = 22,4°C [dec] | | |
| Humid. int [hex] | 0x2 | 0x7 |
| Humid. frac [hex] | 0x2 | 0x8 |
| Example: Humid. int = 0x1E [hex]; Humid. frac = 0x3D [hex] -> Humidity = 30,61% [dec] | | |
| LC _{eq} int (5s) [hex] | 0x2 | 0x9 |
| LC _{eq} frac (5s) [hex] | 0x2 | 0xA |
| Example: LC _{eq} int (5s) = 0x4A [hex]; LC _{eq} frac = 0x32 [hex] -> LC _{eq} (5s) = 74,5dB [dec] | | |
| LC _{peak} int (5s) [hex] | 0x2 | 0xB |
| LC _{peak} frac (5s) [hex] | 0x2 | 0xC |
| Example: LC _{peak} int (5s) = 0x59 [hex]; LC _{peak} frac (5s) = 0x17 [hex] -> LC _{peak} (5s) = 89,23dB [dec] | | |
| ID (5s) [hex] | 0x2 | 0xD |
| Example: ID (5s) = 0xFA [hex] -> ID (5s) = 250 [dec] | | |
| LC _{eq} int (1h) [hex] | 0x2 | 0xE |
| LC _{eq} frac (1h) [hex] | 0x2 | 0xF |
| Example: LC _{eq} int (1h) = 0x35 [hex]; LC _{eq} frac (1h) = 0x63 [hex] -> LC _{eq} (1h) = 53,99dB [dec] | | |
| LC _{peak} int (1h) [hex] | 0x2 | 0x10 |
| LC _{peak} frac (1h) [hex] | 0x2 | 0x11 |
| Example: LC _{peak} int (1h) = 0x49 [hex]; LC _{peak} frac (1h) = 0x38 [hex] -> LC _{peak} (1h) = 73,56dB [dec] | | |
| ID (1h) [hex] | 0x2 | 0x12 |
| Example: ID (1h) = 0xA [hex] -> ID (1h) = 10 [dec] | | |



SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Notes

Planning information

- The number of sensors to be used depends on the room size and the specific application.
- The sensor must be placed in a dry and clean environment.
- The sensor's detection range must be within the lighting range of the controlled luminaire.
- When using multiple brightness sensors and any controls, care must be taken to ensure that the sensors' individual detection fields do not overlap.
- To avoid false presence detection, make sure that there are no artificial heat sources (such as heaters, fans, printers, and copiers) within the sensor's detection range. Nearby windows can also lead to presence errors.
- In addition, to avoid faulty measurements, care must be taken that the sensor is not directly illuminated by a luminaire and that it is not influenced by any highly reflective surfaces.
- Please note that the presence sensor is influenced by deviations from the standard mounting height. If the sensor is mounted higher, the sensitivity is reduced. If, on the other hand, it is mounted lower, the detection area is reduced.
- To obtain meaningful ambient sensor data, the sensor should not be placed in the vicinity of artificial heat and cooling sources, such as converters in the false ceiling or chilled ceilings. The same applies to noise sources such as air conditioners, fans, etc.
- Ambient sensor results are highly dependent on the positioning of the sensor in the room, the nature and ventilation of the room and the ceiling construction. Any deviations between measured sensor values and actual room parameters must be taken into account and can be corrected during data post-processing.



SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Quickinfo

VERSORGUNGSSPANNUNG

48 V

DALI supplied (9.5–22.5V)

STROMVERBRAUCH

7.8 mA

STROMVERBRAUCH DALI

< 2 mA

MONTAGEHÖHE

bis zu 5 m

ÜBLICHE MONTAGEHÖHE

3 m

EMPFOHLENE ANWENDUNGSTEMPERATUR

0–40 °C

EMPFOHLENE LAGERTEMPERATUR

25 °C

SCHUTZART

IP 20

ABMESSUNGEN

Ø 63 mm

H 37 mm

EINBAUTIEFE

65 mm



Raumkonzepte/Leuchten, die mit dem **SASSO 60 sensor sense** ausgestattet wurden, ermöglichen nicht nur optimales Licht durch die Anpassung an Tageslicht und Raumaktivität, sondern liefern Ihnen auch zusätzliche Daten über den Zustand Ihrer Beleuchtung, der Flächennutzung in Ihren Räumlichkeiten sowie Daten über Messgrößen, welche das menschliche Wohlbefinden beeinflussen. Zu diesen Größen zählen beispielsweise die Temperatur, die Lautstärke, die Luftfeuchtigkeit und die Luftqualität. Der Helligkeitssensor ermöglicht die Anpassung der Lichtstärke an die Umgebungshelligkeit. Das spart Energie und schafft eine dynamisch-natürliche Lichtstimmung. Der Anwesenheitssensor kommuniziert sobald niemand im Raum ist.

Anwendungsbereiche

- Arbeitsplätze
- Besprechungszimmer
- Empfang
- Gänge

Planungshinweis

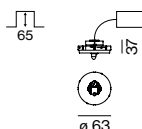
Der **SASSO 60 sensor sense** wurde nach dem DALI-2 Standards EN 62386-101 Ed.2 und EN 62386-103 entwickelt. Der Helligkeitssensor ist nach DALI Part 304 und der Anwesenheitssensor ist nach DALI Part 303 implementiert. Für die Nutzung dieser Sensoren wird ein DALI Application Controller benötigt. Das Auslesen der Umgebungssensordaten erfolgt über die Memorybank 2 (detaillierte Info auf nachfolgender Seite).

Instanzzummer

Erläuterung

| | |
|---|----------------------------------|
| 0 | Anwesenheitssensor DALI Part 303 |
| 1 | Helligkeitssensor DALI Part 304 |

Zeichnung





SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Status LED

Die Status LED blinkt grün (10 Sekunden) wenn über DALI der „Identify“ Befehl gesendet wird. Dies erleichtert das Auffinden und das Zuordnen des Sensors im System.

Spezifikation Helligkeitssensor

| | |
|--------------------------------|-------------------------|
| Messbereich | 10–530 lx am Sensorkopf |
| Messbereich Referenzmessfläche | 15–2500 lx* |

*Abhängig von Montagehöhe, Oberflächenbeschaffenheit und Oberflächenfarbe.

Spezifikation Anwesenheitssensor

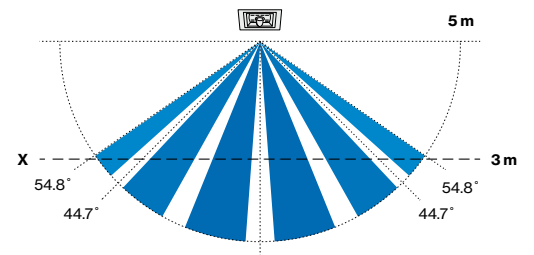
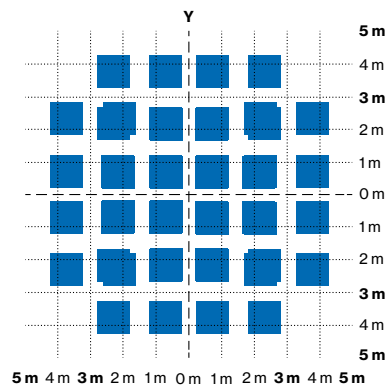
Voraussetzung für die Detektierung

Die Anwesenheitserkennung basiert auf einem Passiv-Infrarot-Sensor (PIR-Sensor). Eine Detektierung eines bewegten Objekts ist unter folgenden Voraussetzungen möglich:

- Bewegung des Objekts von mind. 1 m/s
- Temperaturunterschied zur Umgebungstemperatur von mind. 4 °C
- Größe des Objekts von mind. 700 × 250 mm

| | |
|--------------------------------|------------|
| Erfassungsreichweite | bis zu 5 m |
| Übliche Montagehöhe | 3 m |
| Erfassungswinkel (Konuswinkel) | 110 × 110° |

Erfassungsbereich bei 3 m



Spezifikation Umgebungssensoren

Allgemein

| | |
|---------------------------------|---------------------------------|
| Kalibrierung | Automatische Selbstkalibrierung |
| Updateintervall der Sensordaten | 5 s |

Temperatur

| | |
|----------------------|----------------|
| Messbereich | -10 °C – 60 °C |
| Genauigkeit | ± 0,8 °C |
| Wiederholgenauigkeit | ± 0,1 °C |



SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Relative Luftfeuchte

| | |
|----------------------|--------------|
| Messbereich | 0 – 100 % RH |
| Genauigkeit | ± 6 % RH |
| Wiederholgenauigkeit | ± 0,4 % RH |

CO₂

| | |
|----------------------|-----------------------------|
| Messbereich | 400 – 2.000 ppm |
| Genauigkeit | ± 50 ppm + 5 % vom Messwert |
| Wiederholgenauigkeit | ± 10 ppm |

Schallpegel

| | |
|-------------|------------|
| Messbereich | 40 – 90 dB |
| Genauigkeit | ± 3 dB |

Gemessen wird die C-bewertete gemittelte Schallenergie über ein Zeitintervall von fünf Sekunden LC_{eq}(5s) und einer Stunde LC_{eq}(1h).

Die Umgebungssensordaten sind in der Memory Bank 2 gespeichert. Folgende Positionen werden hierbei für die unterschiedlichen Messwerte genutzt:

| Messgröße | DTR1 | DTR0 |
|--|------|------|
| CO ₂ MSB [hex] | 0x2 | 0x3 |
| CO ₂ LSB [hex] | 0x2 | 0x4 |
| Beispiel: CO ₂ MSB = 0x02 [hex]; LSB = 0xBD [hex] -> CO ₂ = 02BD [hex] = 701 ppm [dec] | | |
| Temp. int [hex] | 0x2 | 0x5 |
| Temp. frac [hex] | 0x2 | 0x6 |
| Beispiel: Temp. int = 0x16 [hex]; Temp. frac = 0x4 [hex] -> Temperatur = 22,4°C [dec] | | |
| Humid. int [hex] | 0x2 | 0x7 |
| Humid. frac [hex] | 0x2 | 0x8 |
| Beispiel: Humid. int = 0x1E [hex]; Humid. frac = 0x3D [hex] -> Humidity = 30,61% [dec] | | |
| LC _{eq} int (5s) [hex] | 0x2 | 0x9 |
| LC _{eq} frac (5s) [hex] | 0x2 | 0xA |
| Beispiel: LC _{eq} int (5s) = 0x4A [hex]; LC _{eq} frac = 0x32 [hex] -> LC _{eq} (5s) = 74,5dB [dec] | | |
| LC _{peak} int (5s) [hex] | 0x2 | 0xB |
| LC _{peak} frac (5s) [hex] | 0x2 | 0xC |
| Beispiel: LC _{peak} int (5s) = 0x59 [hex]; LC _{peak} frac (5s) = 0x17 [hex] -> LC _{peak} (5s) = 89,23dB [dec] | | |
| ID (5s) [hex] | 0x2 | 0xD |
| Beispiel: ID (5s) = 0xFA [hex] -> ID (5s) = 250 [dec] | | |
| LC _{eq} int (1h) [hex] | 0x2 | 0xE |
| LC _{eq} frac (1h) [hex] | 0x2 | 0xF |
| Beispiel: LC _{eq} int (1h) = 0x35 [hex]; LC _{eq} frac (1h) = 0x63 [hex] -> LC _{eq} (1h) = 53,99dB [dec] | | |
| LC _{peak} int (1h) [hex] | 0x2 | 0x10 |
| LC _{peak} frac (1h) [hex] | 0x2 | 0x11 |
| Beispiel: LC _{peak} int (1h) = 0x49 [hex]; LC _{peak} frac (1h) = 0x38 [hex] -> LC _{peak} (1h) = 73,56dB [dec] | | |
| ID (1h) [hex] | 0x2 | 0x12 |
| Beispiel: ID (1h) = 0xA [hex] -> ID (1h) = 10 [dec] | | |



SASSO 60 sensor sense round

brightness, presence, temperature, sound pressure, humidity, CO₂

Mounting set: 048-2696117 (traffic white)

Inset: 048-2693121 (jet black)

Hinweise

Planungshinweise

- Die Anzahl an zu verwendender Sensoren ist abhängig von der Raumgröße und dem spezifischen Anwendungsfall.
- Der Sensor muss in einer trockenen und sauberen Umgebung platziert werden.
- Der Erfassungsbereich des Sensors muss innerhalb des Beleuchtungsbereiches der geregelten Leuchte liegen.
- Beim Einsatz von mehreren Helligkeitssensoren und eine etwaige Regelung ist darauf zu achten, dass es zu keiner Überschneidung der einzelnen Erfassungsbereiche der Sensoren kommt.
- Um Anwesenheitsfehlerkennungen zu vermeiden, ist darauf zu achten, dass innerhalb des Erfassungsbereichs des Sensors keine künstlichen Wärmequellen (wie zum Beispiel Heizgeräte, Ventilatoren, Druck- und Kopiergeräte) liegen. Ebenso können naheliegende Fenster zu etwaigen Anwesenheitsfehlerkennungen führen.
- Außerdem ist zur Vermeidung von Fehlmessungen darauf zu achten, dass der Sensor nicht direkt von einer Leuchte angestrahlt und dieser ebenfalls von keinen stark reflektierenden Oberflächen beeinflusst wird.
- Bei der Montagehöhe ist darauf zu achten, dass bei Abweichungen von der üblichen Montagehöhe der Anwesenheitssensor beeinflusst wird. Wird der Sensor höher angebracht, so reduziert sich die Empfindlichkeit. Wird er hingegen niedriger angebracht, so reduziert sich der Erfassungsbereich.
- Um aussagekräftige Umgebungssensordaten zu erhalten, sollte der Sensor nicht in der Nähe von künstlichen Wärme- und Kühlquellen platziert werden, dazu zählen beispielsweise unter anderem Konverter in der Zwischendecke und Kühldecken. Das selbe gilt für Lärmquellen wie Klimaanlage, Ventilatoren, etc.
- Resultate der Umgebungssensoren sind stark abhängig von der Positionierung des Sensors im Raum, der Beschaffenheit und der Belüftung des Raumes sowie der Deckenkonstruktion. Etwaige Abweichungen zwischen Sensormesswerten und tatsächlichen Raumparametern sind zu berücksichtigen und können in der Datennachverarbeitung korrigiert werden.